

Supponiamo di partire da una matrice 5×7

$$A = \left(\begin{array}{cccccc} & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \\ & & & & & & \end{array} \right)$$

e di ridurla per righe

$$\left(\begin{array}{ccccccc} \textcircled{1} & & & & & & \\ 0 & 0 & \textcircled{1} & & & & \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} & & \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \textcircled{1} & \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

i pivot sono nella 1^a , 3^a , 5^a e 6^a colonna.

Affermo che la 1^a , 3^a , 5^a e 6^a colonna di

A SONO LIN INDIP.

↑
MATRICE INIZIALE

$$A = \left(\begin{array}{cccc} | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \end{array} \right) \quad 5 \times 7$$

$1^a \quad 3^a \quad 5^a \quad 6^a$

Formo la matrice A' fatta solo dalla $1^a, 3^a, 5^a$ e 6^a colonna di A .

$$A' = \left(\begin{array}{cccc} | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \end{array} \right) \quad 5 \times 4$$

$1^a \quad 3^a \quad 5^a \quad 6^a$

se faccio su A' le stesse mosse che avevo fatto su A ottengo

$$\left(\begin{array}{cccc} \textcircled{1} & \text{---} & & \\ & \textcircled{1} & \text{---} & \\ & & \textcircled{1} & \text{---} \\ \textcircled{0} & & & \textcircled{1} \end{array} \right) \quad 4 \text{ PIVOT}$$

Il sistema

$$A' \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

è equivalente al sistema

$$\left(\begin{array}{cccc|cccc} \textcircled{1} & & & & x_1 & & & 0 \\ & \textcircled{1} & & & x_2 & & & 0 \\ & & \textcircled{1} & & x_3 & & & 0 \\ & & & \textcircled{1} & x_4 & & & 0 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

che ha solo la soluzione $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

(è omogeneo, ha 4 variabili e 4 PIVOT).

Questo equivale a dire che le 4 colonne di A' sono lin. INDIP.

Penso adesso alla matrice A
come matrice di una applicazione
lineare $L: \mathbb{R}^7 \rightarrow \mathbb{R}^5$

$\text{Ker } L$ ha dim 3 (7 variabili e
4 PIVOT).

Per il teorema della dimensione
 $\dim \text{Ker } L + \dim \text{Im } L = \dim \mathbb{R}^7$

$$3 + \dim \text{Im } L = 7$$

so che $\dim \text{Im } L = 4$.

Allora le 4 colonne di A linearmente
indipendenti che avevo trovato
(la 1^a, 3^a, 5^a, 6^a) SONO ANCHE

UNA BASE di $\text{Im} L$.

Teorema Data una matrice A $m \times n$
righe colom

il numero NP_c dei pivot che si trovano
riducendo a zolini per colonna è
uguale al numero NP_r dei pivot che si
trovano riducendo la matrice a zolini
per righe.

Tale numero si chiama il RANGO della
matrice A .

Dim Pensiamo ad A come la
matrice di una certa applicazione lineare
 $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$.

Per calcolare $\text{Ker} L$ riduco la matrice A per righe e trovo NP_R PIVOT.

$$\text{Allora } \dim \text{Ker} L = n - NP_R$$

\uparrow \uparrow
numero di numero di
variabili PIVOT

Per calcolare una base di $\text{Im} L$ posso fare su A le mosse di colonna e trovo NP_C pivot.
dunque $\dim \text{Im} L = NP_C$

Per il teorema della dimensione,

$$\dim \text{Ker} L + \dim \text{Im} L = \dim \mathbb{R}^n$$
$$n - NP_R + NP_C = n$$

da cui

$$NP_{\mathbb{C}} = NP_{\mathbb{R}}.$$

Esercizio 1 $T: \mathbb{R}[x]^{\leq 3} \rightarrow \mathbb{R}[x]^{\leq 3}$

l'applicazione lineare definita così:

$$T(P(x)) = p'(x) + p''(x) + p(2)$$

a) Scrivere la matrice

$$\left[T \right]_{\substack{x^3, x^2, x^1, 1 \\ x^3, x^2, x^1, 1}}$$

$$\begin{matrix} T x^3 & T x^2 & T x & T 1 \\ \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 2 & 0 & 0 \\ 8 & 6 & 3 & 1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

b) Trovare una base di $\text{Ker } T$

$$\text{Ker } T = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$$

ovvia una base è $-x+3$

c) Trovare una base di $\text{Im } T$

Esercizio 2

Si consideri il seguente sistema lineare

come polinomi \rightarrow

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 6 \\ 8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$3x^2+6x+8$ $2x+6$ 3

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 5 \\ x_2 + x_3 = 4 \\ Sx_3 = K \end{cases}$$

Dire per ognuna delle seguenti coppie (S, K) il numero di soluzioni del sistema (scegliere fra NESSUNA, ESATT. 1, ESATT. 3, INFINITE)

$(S, K) = (0, 5)$ - NESSUNA

$(S, K) = (5, 0)$ - 1 - -

$(S, K) = (0, 0)$ - INFINITE

$$(S, K) = (5, 5) \text{ --- } \overset{1}{\text{---}} \text{---}$$

$$(S, K) = (7, 5) \text{ --- } \overset{1}{\text{---}} \text{---}$$

↳ **Esercizio** Sia $L: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ t.c.

$$[L]_{\alpha}^{\alpha} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Sia β la base $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

oia γ la base $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Trasce

$$[L]_{\gamma}^{\beta} = \left(\begin{array}{c|c} -1 & 0 \\ \hline 2 & -1 \end{array} \right)$$

← RISPOSTA

SUOLGIMENTO

Nella prima colonna metto $L\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ z \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

\uparrow \uparrow
 -1 z

Nella seconda colonna mette $L \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 1 \\ z \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

\uparrow \uparrow
 0 -1

Esercizio 5.9.15 libro

Si determini, se possibile, una applic. lineare $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ t.c.

$$\text{Ker } F = \text{Span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) \text{ e}$$

$$\text{Im } F = \text{Span}\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)$$

NON È POSSIBILE perché
CONTRADDIR EBBE il teorema della
dimensione.

Esercizio 5.9.16

Si determini, se possibile, una applic. lineare $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ t.c.

$$\text{Ker } F = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \text{ e } \text{Im } F = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Le colonne devono essere dei multipli di $\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$

$$\text{Inoltre } \left(\begin{array}{c|c} 2 & \beta \\ \hline -2 & -\beta \\ \hline 2\alpha & 2\beta \end{array} \right) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \stackrel{?}{=} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

questo accade se e solo se $\beta = 0$

Dunque la risposta è SI⁴

$$\begin{bmatrix} F \end{bmatrix}_{\mathbb{R}^2} \text{ st } \mathbb{R}^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Esercizio 3.4.16 b)

Si determini un insieme di generatori dello spazio vettoriale.

$$T = \{ hx^3 - kx^2 + 4hx + k \mid h, k \in \mathbb{R} \}$$

(T è sottospazio di $\mathbb{R}[x]_{\leq 3}$).

SVOLGIMENTO

Calcolo la base $x^3, x^2, x, 1$ di $\mathbb{R}[x]^{\leq 3}$

Allora T si scrive così

$$T = \left\{ \begin{pmatrix} h \\ -k \\ 4h \\ k \end{pmatrix} \mid h, k \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ h \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + k \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mid h, k \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

Dunque $x^3 + 4x$ e $-x^2 + 1$
sono generatori di T

↳ Esercizio 5.9.21

Data $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definita da

$$F \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k \\ -4 \\ k \end{pmatrix}$$

$$F \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ k \\ 3 \end{pmatrix}$$

si determini per quali valori di k

F è INIETTIVA e per quali valori di k

F è SURGETTIVA

SVOLGIMENTO

La matrice è:

$$\begin{bmatrix} F \end{bmatrix}_{\substack{\text{da } \mathbb{R}^2 \\ \text{a } \mathbb{R}^3}} = \begin{pmatrix} k & -3 \\ -4 & k \\ k & 3 \end{pmatrix}$$

Per il teorema della dimensione

noto che $\dim \text{Im} F$ al massimo è 2
alunque F non potrà essere surgettiva
dato che \mathbb{R}^3 ha dimensione 3.

Per controllare l'iettività, devo
calcolare $\text{Ker} F$

Faccio mosse di riga

$$\begin{pmatrix} -4 & k \\ k & -3 \\ k & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & \frac{k}{4} \\ k & -3 \\ k & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & \frac{k}{4} \\ 0 & -3 + \frac{k^2}{4} \\ 0 & 3 + \frac{k^2}{4} \end{pmatrix}$$



nota che $3 + \frac{k^2}{4}$ è sempre > 0

Quindi ho sempre 2 PIVOT

Allora il sistema ha solo la soluzione

$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ (due variabili, due PIVOT,

senza nessuna variabile libera).

Dunque F è sempre INIETTIVA. $\forall k$.

Esercizio Sia $\text{Mat } 5 \times 5 (\mathbb{R})$

lo spazio vettoriale delle matrici 5×5
a coefficienti in \mathbb{R} .

Sia W il sottospazio dato dalle
matrici $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ e & f \\ g & h \\ i & j \end{pmatrix}$

che verificano le due condizioni

$$\begin{cases} a_{12} + a_{23} + a_{34} + a_{35} = 0 \\ a_{14} + a_{24} + a_{34} = 0 \end{cases}$$

SCRIVERE LA dim W .

RISPOSTA: 23

Trovare W equivale a risolvere un sistema omogeneo con 25 variabili a_{ij} e due equazioni.

Si vede subito che ci sono 2 PIVOT e dunque 23 variabili libere.